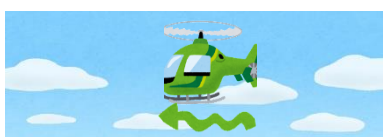


研究背景

様々な用途で町中をドローンが飛ぶようになる



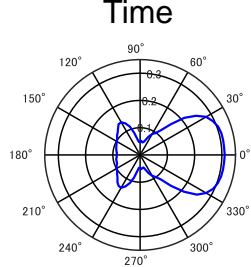
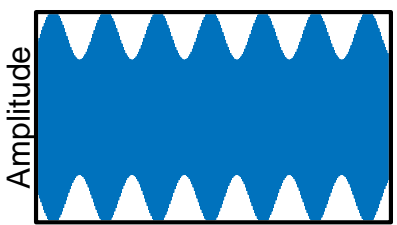
高度 150 m



救助活動時に
ヘリコプタが
低空飛行
↓
ドローンと同空域内を
飛行
↓
衝突回避が必要

研究目的

振幅変調音の特徴に基づく
ヘリコプタ探知に適したマイクロホンアレイ配置

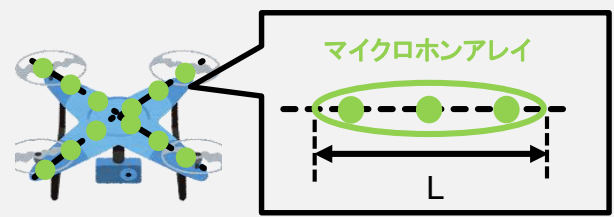


ヘリコプタ動作音の特徴である
振幅変調音に着目
↓
特定方向の音圧強調と、
振幅変調音に基づいた
振幅変調指向特性の算出
↓
ヘリコプタ探知に適した
マイクロホンアレイ配置の把握

研究内容

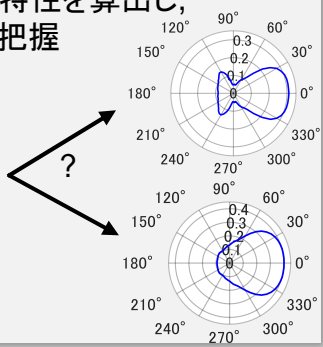
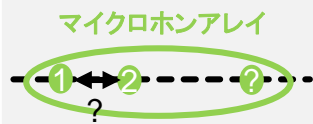
マイクロホンアレイモデルの作成

ドローンとマイクロホンアレイのサイズの検討



振幅変調指向特性の特徴把握

マイクロホンの間隔と個数から
振幅変調指向特性を算出し、
特徴把握



ヘリコプタ探知に適した マイクロホンアレイ配置の把握

振幅変調指向特性から
適切なマイクロホンアレイ配置の決定

